

## §22. 微分形式

§7においてEuclid空間上の微分形式について述べた。ベクトル場と同様に、微分形式も多様体上で考えることができる。

まず、1次微分形式から考える。

$(M, \mathcal{S})$ を $n$ 次元 $C^r$ 級多様体とする。ただし、 $r \geq 1$ とする。 $p \in M$ に対して、 $p$ における接空間 $T_p M$ の双対空間 $(T_p M)^*$ を $T_p^* M$ と表すことにする。 $T_p^* M$ を $p$ における余接ベクトル空間または余接空間という。

各 $p \in M$ に対して $\omega_p \in T_p^* M$ があたえられているとする。この対応を $\omega$ と表し、 $M$ 上の1次微分形式という。

$\omega$ を $M$ 上の1次微分形式、 $X$ を $M$ 上のベクトル場とすると、 $\omega(X)$ は $M$ 上の関数を定める。

### 例 (関数の微分)

関数の微分は1次微分形式を定める。

$M$ を $C^r$ 級多様体とし、 $f \in C^r(M)$ とする。このとき、§19において扱ったように、各 $p \in M$ に対して線形写像

$$(df)_p : T_p M \rightarrow T_{f(p)} \mathbf{R}$$

が定まる。

ここで、

$$T_{f(p)} \mathbf{R} = \left\{ a \left( \frac{d}{dt} \right)_{f(p)} \middle| a \in \mathbf{R} \right\} = \{a \in \mathbf{R}\}$$

と自然な同一視を行うと、 $(df)_p \in T_p^* M$ である。

よって、 $df$ は $M$ 上の1次微分形式を定める。

また、 $X$ を $M$ 上のベクトル場とすると、

$$(df)(X) = X f,$$

すなわち

$$(df)_p(X_p) = X_p(f)$$

が各 $p \in M$ に対してなりたつ。

$p \in M$ とし、 $(U, \varphi) \in S$ を $p \in U$ となるように選んでおく。 $\varphi$ を

$$\varphi = (x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$$

と表しておくと、 $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ は $U$ 上の $C^r$ 級関数とみなすことができるから、これらの微分を考えることができる。

一方、

$$\left\{ \left( \frac{\partial}{\partial x_1} \right)_p, \left( \frac{\partial}{\partial x_2} \right)_p, \dots, \left( \frac{\partial}{\partial x_n} \right)_p \right\}$$

は $T_p M$ の基底となるのであった。

このとき、Euclid空間上の微分形式の場合と同様に、次がなりたつ。

**定理**  $\{(dx_1)_p, (dx_2)_p, \dots, (dx_n)_p\}$ は $\left\{ \left( \frac{\partial}{\partial x_1} \right)_p, \left( \frac{\partial}{\partial x_2} \right)_p, \dots, \left( \frac{\partial}{\partial x_n} \right)_p \right\}$ の双対基底。

関数の微分を座標近傍を用いて表してみよう。

上と同じ記号を用いると,

$$\begin{aligned}(df)_p &= \sum_{i=1}^n (df)_p \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p (dx_i)_p \\ &= \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(p) (dx_i)_p.\end{aligned}$$

すなわち,  $U$  上で

$$df = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i. \quad (*)$$

ここで,  $(V, \psi) \in \mathcal{S}$  も  $p \in V$  となるように選んでおき,

$$\psi = (y_1, y_2, y_3, \dots, y_n)$$

と表しておく.

$j = 1, 2, 3, \dots, n$  とすると,  $(*)$  より,  $U \cap V$  上で

$$dy_j = \sum_{i=1}^n \frac{\partial y_j}{\partial x_i} dx_i.$$

よって, 1次微分形式の微分可能性については, 次のように定義すべきである.

**定義**  $(M, \mathcal{S})$  を  $n$  次元  $C^r$  級多様体,  $\omega$  を  $M$  上の微分形式とし,  $0 \leq s \leq r - 1$  とする. 任意の  $(U, \varphi) \in \mathcal{S}$  に対して  $\varphi$  を

$$\varphi = (x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$$

と表しておき,  $\omega$  を  $U$  上で

$$\omega = \sum_{i=1}^n f_i dx_i$$

と表しておく.  $f_1, f_2, f_3, \dots, f_n$  が  $U$  上の  $C^s$  級関数となるとき,  $\omega$  は  $C^s$  級であるという.

更に, 高次の微分形式を考えよう.

各  $p \in M$  に対して  $\omega_p \in \bigwedge^k T_p^* M$  があたえられているとする. この対応を  $\omega$  と表し,  $M$  上の  $k$  次微分形式という.

$\omega$  を  $M$  上の  $k$  次微分形式,  $X_1, X_2, X_3, \dots, X_k$  を  $M$  上のベクトル場とすると,  $\omega(X_1, X_2, X_3, \dots, X_k)$  は  $M$  上の関数を定める.

$k$  次微分形式の微分可能性についても, 1次微分形式の場合と同様に定めることができる.

以下では  $C^\infty$  級多様体上の  $C^\infty$  級の微分形式を考えることにする.

$M$  を  $C^\infty$  級多様体とし,  $M$  上の  $C^\infty$  級  $k$  次微分形式全体の集合を  $D^k(M)$  と表すこととする. Euclid 空間上の微分形式の場合と同様に,  $C^\infty$  級微分形式に対して外積を定めることができる. 更に, 次の 2 つの定理がなりたつ.

**定理**  $\omega, \omega_1, \omega_2 \in D^k(M)$ ,  $\theta, \theta_1, \theta_2 \in D^l(M)$ ,  $a, b \in C^\infty(M)$  とする. このとき, 次の (1), (2) がなりたつ.

$$(1) (a\omega_1 + b\omega_2) \wedge \theta = a\omega_1 \wedge \theta + b\omega_2 \wedge \theta.$$

$$(2) \omega \wedge (a\theta_1 + b\theta_2) = a\omega \wedge \theta_1 + b\omega \wedge \theta_2.$$

**定理**  $\omega \in D^k(M)$ ,  $\theta \in D^l(M)$ ,  $\psi \in D^r(M)$  とする. このとき, 次の (1), (2) がなりたつ.

- (1)  $\omega \wedge \theta = (-1)^{kl} \theta \wedge \omega.$   
(2)  $(\omega \wedge \theta) \wedge \psi = \omega \wedge (\theta \wedge \psi).$

$M, N$  を  $C^\infty$  級多様体とし,  $\varphi \in C^\infty(M, N)$  とする.

このとき, 各  $p \in M$  に対して線形写像

$$(d\varphi)_p : T_p M \rightarrow T_{\varphi(p)} N$$

が定まる. よって,  $\omega \in D^k(N)$  とすると, 各  $p \in M$  に対して  $\omega_{\varphi(p)}$  の  $(d\varphi)_p$  による引き戻し  $(d\varphi)_p^* \omega_{\varphi(p)}$  が定まるが, これを単に  $(\varphi^* \omega)_p$  と表す.  $(\varphi^* \omega)_p$  は更に写像

$$\varphi^* : D^k(N) \rightarrow D^k(M)$$

を定めるが, これも引き戻しという.

また,  $D^0(N)$  は  $C^\infty(N)$  とみなすことができるが, 関数の引き戻しは写像の合成により定める. すなわち,  $f \in D^0(N)$  とすると,

$$\varphi^* f = f \circ \varphi$$

である. 問題 21 も参考にするとよい.

引き戻しと外積の定義より, 次がなりたつ.

**定理**  $\omega \in D^k(N), \theta \in D^l(N), \varphi \in C^\infty(M, N)$  とする. このとき,

$$\varphi^*(\omega \wedge \theta) = (\varphi^* \omega) \wedge (\varphi^* \theta).$$

更に, 多様体上の微分形式に対しても外微分を定義することができる.

$k \geq 1$  のとき,  $\omega \in D^k(M)$  は座標近傍を用いると,

$$\omega = \sum_{i_1 < i_2 < i_3 < \dots < i_k} f_{i_1 i_2 i_3 \dots i_k} dx_{i_1} \wedge dx_{i_2} \wedge dx_{i_3} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

と表すことができる. このとき,

$$d\omega = \sum_{i_1 < i_2 < i_3 < \dots < i_k} df_{i_1 i_2 i_3 \dots i_k} \wedge dx_{i_1} \wedge dx_{i_2} \wedge dx_{i_3} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

とおく.  $d\omega$  を  $\omega$  の外微分という.

上の定義は座標近傍に依存したものである. しかし, 多様体上の微分形式に対しても, 外微分は問題 7において扱ったように, 座標近傍を用いることなく表すことができる. よって, 上の  $d\omega$  は  $D^{k+1}(M)$  の元を定める.

また,  $f \in D^0(M)$  に対しては, 関数の微分として外微分  $df \in D^1(M)$  を定める.

次の 3 つの定理も Euclid 空間の場合と同様である.

**定理**  $\omega \in D^k(M), \theta \in D^l(M)$  とする. このとき,

$$d(\omega \wedge \theta) = (d\omega) \wedge \theta + (-1)^k \omega \wedge d\theta.$$

**定理**  $d^2 = 0$ . すなわち, 任意の  $\omega \in D^k(M)$  に対して

$$d(d\omega) = 0.$$

**定理**  $\omega \in D^k(N), \varphi \in C^\infty(M, N)$  とする. このとき,

$$\varphi^*(d\omega) = d(\varphi^* \omega).$$

## 問題 22

1. 原点中心, 半径 1 の円  $S^1$  を

$$S^1 = \{(x, y) \in \mathbf{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$$

と表しておく. また,  $N = (0, 1)$ ,  $S = (0, -1)$  とおき,  $\mathbf{R}$  から  $S^1 - \{N\}$  および  $S^1 - \{S\}$  への全单射  $\gamma_N$ ,  $\gamma_S$  を

$$\gamma_N(s) = \left( \frac{2s}{s^2 + 1}, \frac{s^2 - 1}{s^2 + 1} \right) \quad (s \in \mathbf{R}), \quad \gamma_S(t) = \left( \frac{2t}{t^2 + 1}, \frac{1 - t^2}{t^2 + 1} \right) \quad (t \in \mathbf{R})$$

により定める. すなわち,  $\gamma_N^{-1}, \gamma_S^{-1}$  はそれぞれ  $N, S$  を中心とする立体射影である. このとき,  $\{(S^1 - \{N\}, \gamma_N^{-1}), (S^1 - \{S\}, \gamma_S^{-1})\}$  は  $S^1$  の  $C^\infty$  級座標近傍系となる. 更に,  $\iota$  を  $S^1$  から  $\mathbf{R}^2$  への包含写像とし,  $\omega \in D^1(\mathbf{R}^2)$  を

$$\omega = -ydx + xdy$$

により定める.

- (1) 上の座標近傍系を用いて,  $\iota^*\omega$  を表せ.
- (2)  $S^1$  から  $S^1$  への  $C^\infty$  級微分同相写像  $\varphi$  を

$$\varphi(x, y) = (x, -y) \quad ((x, y) \in S^1)$$

により定める.  $\varphi^*(\iota^*\omega) = -\iota^*\omega$  となることを示せ.

- (3)  $\theta \in D^1(S^1)$  が (2) の  $\varphi$  に対して  $\varphi^*\theta = \theta$  をみたすとする. このとき,  $\theta_{(\pm 1, 0)} = 0$  であることを示せ.

## 問題 22 の解答

1. (1) まず, 座標近傍  $(S^1 - \{N\}, \gamma_N^{-1})$  を用いると,

$$\begin{aligned}\gamma'_N(s) &= \left( \frac{2(s^2 + 1) - 2s \cdot 2s}{(s^2 + 1)^2}, \frac{2s(s^2 + 1) - (s^2 - 1) \cdot 2s}{(s^2 + 1)^2} \right) \\ &= \left( \frac{2(1 - s^2)}{(s^2 + 1)^2}, \frac{4s}{(s^2 + 1)^2} \right)\end{aligned}$$

だから,

$$\begin{aligned}(\iota^* \omega) \left( \frac{d}{ds} \right) &= \omega \left( (d\iota) \left( \frac{d}{ds} \right) \right) \\ &= \omega \left( \frac{d(\iota \circ \gamma_N)}{ds} \right) \\ &= \left( -\frac{s^2 - 1}{s^2 + 1} dx + \frac{2s}{s^2 + 1} dy \right) \left( \frac{2(1 - s^2)}{(s^2 + 1)^2} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{4s}{(s^2 + 1)^2} \frac{\partial}{\partial y} \right) \\ &= \frac{2(s^2 - 1)^2}{(s^2 + 1)^3} + \frac{8s^2}{(s^2 + 1)^3} \\ &= \frac{2}{s^2 + 1}.\end{aligned}$$

よって,

$$\iota^* \omega = \frac{2}{s^2 + 1} ds.$$

次に, 座標近傍  $(S^1 - \{S\}, \gamma_S^{-1})$  を用いると,

$$\begin{aligned}\gamma'_S(t) &= \left( \frac{2(t^2 + 1) - 2t \cdot 2t}{(t^2 + 1)^2}, \frac{-2t(t^2 + 1) - (1 - t^2) \cdot 2t}{(t^2 + 1)^2} \right) \\ &= \left( \frac{2(1 - t^2)}{(t^2 + 1)^2}, -\frac{4t}{(t^2 + 1)^2} \right)\end{aligned}$$

だから,

$$\begin{aligned}(\iota^* \omega) \left( \frac{d}{dt} \right) &= \omega \left( (d\iota) \left( \frac{d}{dt} \right) \right) \\ &= \omega \left( \frac{d(\iota \circ \gamma_S)}{dt} \right) \\ &= \left( -\frac{1 - t^2}{t^2 + 1} dx + \frac{2t}{t^2 + 1} dy \right) \left( \frac{2(1 - t^2)}{(t^2 + 1)^2} \frac{\partial}{\partial x} - \frac{4t}{(t^2 + 1)^2} \frac{\partial}{\partial y} \right) \\ &= -\frac{2(t^2 - 1)^2}{(t^2 + 1)^3} - \frac{8t^2}{(t^2 + 1)^3} \\ &= -\frac{2}{t^2 + 1}.\end{aligned}$$

よって,

$$\iota^* \omega = -\frac{2}{t^2 + 1} dt.$$

(2) まず,  $\varphi$  の定義域を座標近傍  $(S^1 - \{N\}, \gamma_N^{-1})$  に制限して考える.

このとき,  $\varphi$  の値域の座標近傍として  $(S^1 - \{S\}, \gamma_S^{-1})$  を選ぶことができる.

$s \in \mathbf{R}$  とすると,

$$(\gamma_S^{-1} \circ \varphi \circ \gamma_N)(s) = s$$

だから,

$$\begin{aligned} (\varphi^*(\iota^*\omega)) \left( \frac{d}{ds} \right) &= (\iota^*\omega) \left( (d\varphi) \left( \frac{d}{ds} \right) \right) \\ &= (\iota^*\omega) \left( \frac{d(\gamma_S^{-1} \circ \varphi \circ \gamma_N)}{ds} \right) \\ &= \left( -\frac{2}{s^2 + 1} dt \right) \left( \frac{d}{dt} \right) \\ &= -\frac{2}{s^2 + 1}. \end{aligned}$$

よって,

$$\begin{aligned} \varphi^*(\iota^*\omega) &= -\frac{2}{s^2 + 1} ds \\ &= -\iota^*\omega. \end{aligned}$$

同様に,  $\varphi$  の定義域を座標近傍  $(S^1 - \{S\}, \gamma_S^{-1})$  に制限して考えると,

$$\begin{aligned} \varphi^*(\iota^*\omega) &= \frac{2}{t^2 + 1} dt \\ &= -\iota^*\omega. \end{aligned}$$

したがって,

$$\varphi^*(\iota^*\omega) = -\iota^*\omega.$$

(3) (1) より,  $\iota^*\omega$  は  $S^1$  の各点において 0 とはならない.

よって, ある  $f \in C^\infty(S^1)$  が存在し,

$$\theta = f\iota^*\omega.$$

仮定と (2) より,

$$\begin{aligned} (f\iota^*\omega)_p &= \theta_p \\ &= (\varphi^*\theta)_p \\ &= (\varphi^*(f\iota^*\omega))_p \\ &= (\varphi^*f)_p \varphi^*(\iota^*\omega)_p \\ &= (f \circ \varphi)(p) (-(\iota^*\omega)_p) \\ &= -f(\varphi(p)) (\iota^*\omega)_p. \end{aligned}$$

ここで,  $p = (\pm 1, 0)$  とすると,  $\varphi(p) = p$  だから,

$$(f\iota^*\omega)_p = 0.$$