

## §6. 接ベクトルと接空間

多様体に対しても接ベクトルを考えることができる.

まず,  $\mathbf{R}^n$  の接ベクトルの場合と同様に, 単純に次のようなことを考えてみよう.

$(M, \mathcal{S})$  を  $n$  次元  $C^r$  級多様体とする. ただし,  $r \geq 1$  とする. また,  $p \in M$  とし,  $(U, \varphi) \in \mathcal{S}$  を  $p \in U$  となるように選んでおく. 更に,  $\varepsilon > 0$  とし,

$$\gamma: (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow M$$

を  $\gamma(0) = p$  で, 像が  $U$  に含まれるような  $C^r$  級曲線とする.

このとき,  $\mathbf{R}^n$  の元

$$\left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (\varphi \circ \gamma) \quad (*)$$

が座標変換でどのように変わるのかを調べてみよう.

上の  $(U, \varphi)$  に加え,  $(V, \psi) \in \mathcal{S}$  も  $p \in V$  となるように選んでおき,  $\gamma$  の像は  $V$  にも含まれているとする.

このとき,

$$\psi \circ \gamma = (\psi \circ \varphi^{-1}) \circ (\varphi \circ \gamma)$$

だから, 連鎖律より,

$$\left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (\psi \circ \gamma) = \left( \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (\varphi \circ \gamma) \right) (J(\psi \circ \varphi^{-1}))(\varphi(p)).$$

一般に, 座標変換は恒等写像ではないから, その Jacobian は 1 とは異なり, (\*) は座標近傍に依存する式となってしまふ.

よって, (\*) を  $p$  における接ベクトルとして定義することはできない.

そこで, 接ベクトルを微分作用素と対応させることによって定めよう.

$f$  を  $p$  の近傍で定義された  $C^r$  級関数とし,

$$v_\gamma(f) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} (f \circ \gamma)$$

とおく.  $f$  から  $v_\gamma(f)$  への対応を  $\gamma$  に沿う  $t = 0$  における方向微分という. また,  $v_\gamma(f)$  を  $f$  の  $t = 0$  における  $\gamma$  方向の微分係数という. これらは座標近傍には依存しない概念であることに注意しよう.

$v_\gamma(f)$  を座標近傍を用いて表してみよう.

$\varphi$  を

$$\varphi = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

と表しておく.

このとき,

$$f \circ \gamma = (f \circ \varphi^{-1}) \circ (\varphi \circ \gamma)$$

だから,

$$v_\gamma(f) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial (f \circ \varphi^{-1})}{\partial x_i}(\varphi(p)) \dot{x}_i(0).$$

このとき, 次がなりたつ.

**定理**  $M$  を  $C^r$  級多様体とする.  $p \in M$  とし,  $\gamma$  を  $\gamma(0) = p$  となる  $0$  を含む开区間で定義された  $M$  上の  $C^r$  級曲線とする.  $a, b \in \mathbf{R}$  とし,  $f, g$  を  $p$  の近傍で定義された  $C^r$  級関数とすると, 次の (1), (2) がなりたつ.

$$(1) v_\gamma(af + bg) = av_\gamma(f) + bv_\gamma(g).$$

$$(2) v_\gamma(fg) = v_\gamma(f)g(p) + f(p)v_\gamma(g).$$

更に,  $i = 1, 2, \dots, n$  に対して  $f$  から  $\frac{\partial(f \circ \varphi^{-1})}{\partial x_i}(\varphi(p))$  への対応を  $\left(\frac{\partial}{\partial x_i}\right)_p$  と表すことにする. このとき,

$$v_\gamma(f) = \left( \sum_{i=1}^n \dot{x}_i(0) \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p \right) f = \sum_{i=1}^n \dot{x}_i(0) \frac{\partial f}{\partial x_i}(p)$$

と表すことができる.

そこで,  $a_1, a_2, \dots, a_n \in \mathbf{R}$  に対して

$$\sum_{i=1}^n a_i \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p$$

を  $p$  における接ベクトルという. 特に, 上の  $v_\gamma$  は  $p$  の接ベクトルで,

$$v_\gamma = \sum_{i=1}^n \dot{x}_i(0) \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p$$

と表すことができる.

$M$  上の曲線を用いなくとも, 接ベクトルは方向微分を定める. すなわち,  $f$  から

$$\sum_{i=1}^n a_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(p)$$

への対応を定めることができる.

$p$  における接ベクトル全体の集合を  $T_p M$  と表す. すなわち,

$$T_p M = \left\{ \sum_{i=1}^n a_i \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p \mid a_1, a_2, \dots, a_n \in \mathbf{R} \right\}$$

である.  $T_p M$  は自然にベクトル空間となる.  $T_p M$  を  $p$  における接ベクトル空間または接空間という.

**定理**  $\left(\frac{\partial}{\partial x_1}\right)_p, \left(\frac{\partial}{\partial x_2}\right)_p, \dots, \left(\frac{\partial}{\partial x_n}\right)_p$  は 1 次独立.

特に, これらは  $T_p M$  の基底となり,  $T_p M$  は  $n$  次元ベクトル空間である.

**証明**  $a_1, a_2, \dots, a_n \in \mathbf{R}$  に対して

$$\sum_{i=1}^n a_i \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p = 0$$

と仮定する.

このとき,  $f$  を  $p$  の近傍で定義された  $C^r$  級関数とすると,

$$\sum_{i=1}^n a_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(p) = 0.$$

特に,  $j = 1, 2, \dots, n$  とし,  $f$  を  $f \circ \varphi^{-1} = x_j$  となるように選んでおくと,  $f$  は  $p$  の近傍で定義された  $C^r$  級関数で,

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_i}(p) &= \left( \frac{\partial x_j}{\partial x_i} \right) (\varphi(p)) \\ &= \delta_{ij}. \end{aligned}$$

よって,

$$a_1 = a_2 = \dots = a_n = 0.$$

□

$\varphi$  に加え, もう 1 つの局所座標系  $\psi$  も考え,

$$\psi = (y_1, y_2, \dots, y_n)$$

と表しておく, 上の定理より,

$$\left\{ \left( \frac{\partial}{\partial x_1} \right)_p, \left( \frac{\partial}{\partial x_2} \right)_p, \dots, \left( \frac{\partial}{\partial x_n} \right)_p \right\}, \left\{ \left( \frac{\partial}{\partial y_1} \right)_p, \left( \frac{\partial}{\partial y_2} \right)_p, \dots, \left( \frac{\partial}{\partial y_n} \right)_p \right\}$$

はともに  $T_p M$  の基底である. これらの基底に対する基底変換行列を求めよう.

**定理** 基底変換

$$\left\{ \left( \frac{\partial}{\partial x_1} \right)_p, \left( \frac{\partial}{\partial x_2} \right)_p, \dots, \left( \frac{\partial}{\partial x_n} \right)_p \right\} \rightarrow \left\{ \left( \frac{\partial}{\partial y_1} \right)_p, \left( \frac{\partial}{\partial y_2} \right)_p, \dots, \left( \frac{\partial}{\partial y_n} \right)_p \right\}$$

の基底変換行列は  $\left( \frac{\partial x_i}{\partial y_j}(p) \right)$ .

**証明** 求める基底変換行列を  $(p_{ij})$  とおくと,

$$\left( \frac{\partial}{\partial y_j} \right)_p = \sum_{k=1}^n p_{kj} \left( \frac{\partial}{\partial x_k} \right)_p.$$

よって,  $f$  を  $p$  の近傍で定義された  $C^r$  級関数とすると,

$$\frac{\partial f}{\partial y_j}(p) = \sum_{k=1}^n p_{kj} \frac{\partial f}{\partial x_k}(p).$$

特に,  $i = 1, 2, \dots, n$  とし,  $f$  を  $f \circ \varphi^{-1} = x_i$  となるように選んでおくと,  $f$  は  $p$  の近傍で定義された  $C^r$  級関数で,

$$\begin{aligned} \frac{\partial x_i}{\partial y_j}(p) &= \sum_{k=1}^n p_{kj} \frac{\partial x_i}{\partial x_k}(\varphi(p)) \\ &= p_{ij}. \end{aligned}$$

□

## 問題 6

1.  $M$  を  $C^r$  級多様体とし,  $p \in M$  とする.  $v$  を  $C^r(M)$  から  $\mathbf{R}$  への写像とし, 任意の  $a, b \in \mathbf{R}$  および任意の  $f, g \in C^r(M)$  に対して, 次の (i), (ii) がなりたつと仮定する.

$$(i) \quad v(af + bg) = av(f) + bv(g).$$

$$(ii) \quad v(fg) = v(f)g(p) + f(p)v(g).$$

なお,  $r = \infty$  のときは上のような  $v$  全体の集合は  $T_p M$  と同一視することができることが分かる.

(1)  $f$  を恒等的に 1 に等しい  $M$  上の定数関数とする. このとき,  $v(f) = 0$  であることを示せ.

(2)  $f$  を  $M$  上の定数関数とする. このとき,  $v(f) = 0$  であることを示せ.

(3)  $f, g \in C^r(M)$  とし,  $p$  のある開近傍  $U$  に対して

$$f|_U = g|_U$$

がなりたつとする. このとき,  $v(f) = v(g)$  であることを示せ.

2.  $0 < \theta_0 \leq \pi$  に対して

$$p = (\sin \theta_0, 0, \cos \theta_0)$$

とおく. このとき,  $\varepsilon > 0$  とし,  $\gamma(0) = p$  となる 2次元球面

$$S^2 = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$$

上の  $C^\infty$  級曲線

$$\gamma : (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow S^2$$

を

$$\gamma(t) = (\sin \theta_0 \cos t, \sin \theta_0 \sin t, \cos \theta_0) \quad (t \in (-\varepsilon, \varepsilon))$$

により定める. また,  $N = (0, 0, 1)$  とおき,  $\varphi$  を  $N$  を中心とする立体射影とする. すなわち,

$$\varphi(x, y, z) = \left( \frac{x}{1-z}, \frac{y}{1-z} \right) \quad ((x, y, z) \in S^2 \setminus \{N\})$$

である. このとき,  $\varphi$  は  $S^2 \setminus \{N\}$  上の局所座標系で,  $\gamma$  の像は  $S^2 \setminus \{N\}$  に含まれる.

$\varphi$  を

$$\varphi = (x_1, x_2)$$

と表しておく.  $p$  における接ベクトル  $v_\gamma$  を上の局所座標系を用いて表せ.

3.  $M$  を  $C^r$  級多様体とし,  $p \in M$  とする. 任意の  $v \in T_p M$  に対して,  $\gamma(0) = p$  となる  $C^r$  級曲線

$$\gamma : (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow M$$

で,  $v_\gamma = v$  となるものが存在することを示せ. ただし,  $\varepsilon$  は十分小さい正の数である.

## 問題6の解答

1. (1) (ii) において  $f = g = 1$  とすると,

$$v(1 \cdot 1) = v(1) \cdot 1 + 1v(1).$$

すなわち,

$$v(1) = v(1) + v(1).$$

よって,

$$v(1) = 0.$$

(2)  $c \in \mathbf{R}$  とする.

(i) において

$$a = c, \quad b = 0, \quad f = 1$$

とすると,

$$v(c \cdot 1 + 0 \cdot g) = cv(1) + 0v(g).$$

よって, (1) より,

$$\begin{aligned} v(c) &= cv(1) \\ &= c \cdot 0 \\ &= 0. \end{aligned}$$

(3) まず,  $p$  の開近傍  $V$  と  $M$  上の  $C^r$  級関数  $h$  で, 次の (a), (b) をみたすものが存在する.

(a)  $\bar{V} \subset U.$

(b)  $h(x) = 0$  ( $x \in M \setminus U$ ),  $0 \leq h(x) < 1$  ( $x \in U \setminus \bar{V}$ ),  $h(x) = 1$  ( $x \in \bar{V}$ ).

このとき,

$$(f - g)h = 0.$$

よって, (2), (ii), (i) より,

$$\begin{aligned} 0 &= v((f - g)h) \\ &= v(f - g)h(p) + (f - g)(p)v(h) \\ &= (v(f) - v(g)) \cdot 1 + 0v(h) \\ &= v(f) - v(g). \end{aligned}$$

したがって,

$$v(f) = v(g).$$

2.  $t \in (-\varepsilon, \varepsilon)$  とすると,

$$\begin{aligned} (\varphi \circ \gamma)(t) &= \varphi(\sin \theta_0 \cos t, \sin \theta_0 \sin t, \cos \theta_0) \\ &= \left( \frac{\sin \theta_0 \cos t}{1 - \cos \theta_0}, \frac{\sin \theta_0 \sin t}{1 - \cos \theta_0} \right). \end{aligned}$$

よって,

$$\begin{aligned} v_\gamma &= \left( \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \frac{\sin \theta_0 \cos t}{1 - \cos \theta_0} \right) \left( \frac{\partial}{\partial x_1} \right)_p + \left( \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} \frac{\sin \theta_0 \sin t}{1 - \cos \theta_0} \right) \left( \frac{\partial}{\partial x_2} \right)_p \\ &= \frac{-\sin \theta_0 \sin 0}{1 - \cos \theta_0} \left( \frac{\partial}{\partial x_1} \right)_p + \frac{\sin \theta_0 \cos 0}{1 - \cos \theta_0} \left( \frac{\partial}{\partial x_2} \right)_p \\ &= \frac{\sin \theta_0}{1 - \cos \theta_0} \left( \frac{\partial}{\partial x_2} \right)_p. \end{aligned}$$

3.  $(U, \varphi)$  を  $p \in U$  となる座標近傍とし,

$$\varphi = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

と表しておく.

このとき,

$$v = \sum_{i=1}^n a_i \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p$$

と表すことができる.

$\varepsilon$  は十分小さい正の数だから,  $\gamma(0) = p$  となる  $C^r$  級曲線

$$\gamma : (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow M$$

を

$$\varphi \circ \gamma = (x_1(p) + a_1 t, x_2(p) + a_2 t, \dots, x_n(p) + a_n t) \quad (t \in (-\varepsilon, \varepsilon))$$

となるように定めることができる.

このとき,

$$\begin{aligned} v_\gamma &= \sum_{i=1}^n \frac{d}{dt} \Big|_{t=0} (x_i(p) + a_i t) \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p \\ &= \sum_{i=1}^n a_i \left( \frac{\partial}{\partial x_i} \right)_p \\ &= v. \end{aligned}$$