

§10. 實対称行列の対角化

ここでは、次の定理について述べる。

定理 A を正方行列とする。 A が直交行列によって対角化可能であるための必要十分条件は A が実対称行列であること。

直交行列によって対角化可能な正方行列が実対称行列となることを示すのは容易である。

逆に、実対称行列が直交行列によって対角化可能であることは次の2つの定理から導かれる。

定理 實対称行列の固有方程式の解はすべて実数。

定理 n 次の正方行列 A の固有方程式の解がすべて実数ならば、ある n 次直交行列 P が存在し、 $P^{-1}AP$ は上三角行列となる。

実対称行列を対角化する直交行列は次の(1)～(3)の手順で求めればよい。

- (1) 固有方程式を解き、固有値を求める。
- (2) 各固有値に対する固有空間の正規直交基底を選ぶ。
- (3) 正規直交基底を列ベクトルとして並べる。

もちろん、上の手順では \mathbf{R}^n の標準内積を考えている。また、実対称行列の異なる固有値に対する固有ベクトルは互いに直交することも用いている。実際、 x, y をそれぞれ実対称行列 A の異なる固有値 λ, μ に対する固有ベクトルとすると、問題9において扱ったように、

$$\langle x, Ay \rangle = \langle {}^t Ax, y \rangle$$

がなりたつから、 A が実対称行列であることを合わせて、

$$\begin{aligned} \lambda \langle x, y \rangle &= \langle \lambda x, y \rangle \\ &= \langle Ax, y \rangle \\ &= \langle {}^t Ax, y \rangle \\ &= \langle x, Ay \rangle \\ &= \langle x, \mu y \rangle \\ &= \mu \langle x, y \rangle. \end{aligned}$$

$\lambda \neq \mu$ だから、

$$\langle x, y \rangle = 0$$

となり、 x と y は直交する。

例 2次の実対称行列

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

を直交行列によって対角化してみよう。

まず、 A の固有多項式は

$$\begin{aligned} \phi_A(t) &= \begin{vmatrix} t-1 & -1 \\ -1 & t-1 \end{vmatrix} \\ &= (t-1)^2 - (-1)(-1) \\ &= t^2 - 2t. \end{aligned}$$

よって, A の固有値は 0 と 2.

次に, 固有値 0 に対する A の固有ベクトルを求める.

連立 1 次方程式

$$-A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

を考えると,

$$-x_1 - x_2 = 0.$$

よって, ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ は固有値 0 に対する A の固有ベクトル.

更に, 固有値 2 に対する A の固有ベクトルを求める.

連立 1 次方程式

$$(2E - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

を考えると,

$$x_1 - x_2 = 0.$$

よって, ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ は固有値 2 に対する A の固有ベクトル.

上で得られたベクトルを正規化して並べたものを P とおく. すなわち,

$$P = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

このとき, P は直交行列で,

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

例 3 次の実対称行列

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

を直交行列によって対角化してみよう.

まず, A の固有方程式を解くことにより, A の固有値は 1 と 4 であることが分かる.

また, $\lambda = 1, 4$ に対して連立 1 次方程式

$$Ax = \lambda x$$

を解くことにより,

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad u_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

とおくと, 各固有値に対する固有空間はそれぞれ

$$W(1) = \{c_1 u_1 + c_2 u_2 \mid c_1, c_2 \in \mathbf{R}\}, \quad W(4) = \{cu_3 \mid c \in \mathbf{R}\}$$

であることも分かる.

次に, Gram-Schmidt の直交化法を用いて, $W(1)$ の基底 $\{u_1, u_2\}$ から正規直交基底 $\{v_1, v_2\}$ を求めると,

$$\begin{aligned} v_1 &= \frac{1}{\|u_1\|} u_1 \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

だから,

$$\begin{aligned} v'_2 &= u_2 - \langle u_2, v_1 \rangle v_1 \\ &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

よって,

$$\begin{aligned} v_2 &= \frac{1}{\|v'_2\|} v'_2 \\ &= \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

更に, 固有値 4 に対する A の固有ベクトル u_3 を正規化したものを v_3 とおくと,

$$v_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

したがって,

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$$

とおくと, P は直交行列で,

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}.$$

問題 10

1. 次の(1), (2)により定まる実対称行列 A を直交行列によって対角化せよ.

$$(1) A = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}.$$

$$(2) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}. \text{ ただし, } A \text{ の固有値が } 0 \text{ と } 14 \text{ で, それぞれの固有値に対する固有空間が}$$

$$W(0) = \left\{ c_1 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \middle| c_1, c_2 \in \mathbf{R} \right\}, \quad W(14) = \left\{ c \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \middle| c \in \mathbf{R} \right\}$$

であることを用いてよい.

問題 10 の解答

1. (1) まず, A の固有多項式は

$$\begin{aligned}\phi_A(t) &= \begin{vmatrix} t-3 & -2 \\ -2 & t-6 \end{vmatrix} \\ &= (t-3)(t-6) - (-2)(-2) \\ &= t^2 - 9t + 14 \\ &= (t-2)(t-7).\end{aligned}$$

よって, A の固有値は 2 と 7.

次に, 固有値 2 に対する A の固有ベクトルを求める.

連立 1 次方程式

$$(2E - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

を考えると,

$$-x_1 - 2x_2 = 0.$$

よって, ベクトル $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ は固有値 2 に対する A の固有ベクトル.

更に, 固有値 7 に対する A の固有ベクトルを求める.

連立 1 次方程式

$$(7E - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

を考えると,

$$-2x_1 + x_2 = 0.$$

よって, ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ は固有値 7 に対する A の固有ベクトル.

上で得られたベクトルを正規化して並べたものを P とおくと,

$$P = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

このとき, P は直交行列で,

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}.$$

(2) まず,

$$u_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

とおき, Gram-Schmidt の直交化法を用いて, $W(0)$ の基底 $\{u_1, u_2\}$ から正規直交基底

$\{v_1, v_2\}$ を求めると,

$$\begin{aligned} v_1 &= \frac{1}{\|u_1\|} u_1 \\ &= \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

だから,

$$\begin{aligned} v'_2 &= u_2 - \langle u_2, v_1 \rangle v_1 \\ &= \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{6}{\sqrt{5}} \cdot \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -3 \\ -6 \\ 5 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

よって,

$$\begin{aligned} v_2 &= \frac{1}{\|v'_2\|} v'_2 \\ &= \frac{1}{\sqrt{70}} \begin{pmatrix} -3 \\ -6 \\ 5 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

次に, 固有値 14 に対する A の固有ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ を正規化したものを v_3 とおくと,

$$v_3 = \frac{1}{\sqrt{14}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

したがって,

$$P = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{3}{\sqrt{70}} & \frac{1}{\sqrt{14}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & -\frac{6}{\sqrt{70}} & \frac{2}{\sqrt{14}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{70}} & \frac{3}{\sqrt{14}} \end{pmatrix}$$

とおくと, P は直交行列で,

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 14 \end{pmatrix}.$$