

「手を動かしてまなぶ 線形代数」(第3版1刷) 正誤表
(2022年5月14日版)

場所	誤	正
p. 4, 下から6行目	零	零
p. 63, (7.7) 式	$1, 2, 3, \dots$	$1, 2, \dots$
p. 65, 下から2行目	図 7.4	図 7.4 左
p. 66, 上から3行目	図 7.4	図 7.4 右
p. 73, 上から5行目	$\begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix}$	$\text{sgn} \begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix}$
p. 75, 上から4行目	列ベクトルとする	列ベクトル, c はスカラーとする
p. 89, 下から6行目	$ A E $	$ A E $
p. 97, 問 10.2	(1)~(2)	(1), (2)
p. 97, 問 10.2 (1)	第 $(n+1)$ 列	第4成分から第 $(n-1)$ 成分にかけて「 \vdots 」を付け加える. (詳細解答についても同様)
p. 107, 図 11.5 (b)	v	黒いベクトルで表す.
p. 129, 下から9行目	定理 13.3 の…をみたく	V の和およびスカラー倍によりベクトル空間になる
p. 130, (13.18) 式	$Ax + Ax$	$Ax + Ay$
p. 163, 上から4行目~10行目	n	m
p. 172, 下から11行目	V	W
p. 182, 図 18.1	y_n	y_m
p. 187, 脚注	endomorphism	endomorphism
p. 202, (20.4) 式	$\phi_A(\lambda)$.	$\phi_A(\lambda)$
p. 204, 上から1行目	A の固有値 λ に対する	固有値 λ に対する A の
p. 208, 上から6行目	$W(a \pm b)$ は	$W(a \pm b)$ は, $b = 0$ のとき $W(a) = W$, $b \neq 0$ のとき
p. 232, 上から11行目	手のマーク	[佐武] p. 107 定理 6 の引用に差し替える.
p. 240, 上から2行目	e_1 ,	f_A を直交変換, e_1 ,
p. 259, 解 7.4	考える	$(\sigma\tau)(i) = (\tau\sigma)(i)$ を示す
p. 262, 解 12.5 (2)	第2式	削除する.