

§13. 重積分の変数変換公式

前節では、一次変換という特殊な座標変換について、重積分の変数変換公式を導いた。この節では、一般の座標変換について、重積分の変数変換公式を導く。特に、極座標変換の場合に、その使い方を説明する。

一次変換の重積分の変数変換公式には行列式が登場するが、一般の場合にそれに相当するのは、偏微分係数を並べた行列の行列式—ヤコビアン—である。そこで、まず、ヤコビアンの定義とその幾何学的性質を説明することにしよう。

● 13-1 : C^1 -級写像

\mathbb{R}^2 の部分集合 U の各点 (u, v) に対して、 \mathbb{R}^2 の点を1つずつ定める対応規則 F のことを、 U から \mathbb{R}^2 への**写像**といい、これを $F : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ のように表わす。 $(u, v) \in U$ に対応づけられている \mathbb{R}^2 の点 $F(u, v)$ は、

$$(13-1 \text{ a}) \quad F(u, v) = (\varphi(u, v), \psi(u, v))$$

のように表わされる。ここで、 $\varphi(u, v), \psi(u, v)$ は U 上で定義された2つの関数である。

写像 F が C^1 -級であるとは、 U が \mathbb{R}^2 の開集合であって、 φ および ψ が C^1 -級であるときをいう。ここで、 U 上で定義された関数 $f(u, v)$ が C^1 -級であるとは、 u, v に関して偏微分可能であって、偏導関数 $\frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial f}{\partial v}$ が連続のときをいう。

例 13-1-1 (1) $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ を定数とする。

$$F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad F(u, v) = (au + bv, cu + dv)$$

は \mathbb{R}^2 から \mathbb{R}^2 への C^1 -級写像である。

(2) $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, F(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$ は \mathbb{R}^2 から \mathbb{R}^2 への C^1 -級写像である。

● 13-2 : ヤコビアン

開集合 U 上で定義された C^1 -級写像

$$(13-2 \text{ a}) \quad F : U \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad F(u, v) = (\varphi(u, v), \psi(u, v))$$

と点 $(a, b) \in U$ に対して、2次正方行列

$$(13-2 \text{ b}) \quad \begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi}{\partial u}(a, b) & \frac{\partial \varphi}{\partial v}(a, b) \\ \frac{\partial \psi}{\partial u}(a, b) & \frac{\partial \psi}{\partial v}(a, b) \end{pmatrix}$$

の行列式を**ヤコビアン** (Jacobian) といい、 $J_F(a, b)$ で表わす：

$$(13-2 \text{ c}) \quad J_F(a, b) = \frac{\partial \varphi}{\partial u}(a, b) \frac{\partial \psi}{\partial v}(a, b) - \frac{\partial \varphi}{\partial v}(a, b) \frac{\partial \psi}{\partial u}(a, b).$$

例 13-2-1 [例 13-1-1(1)] の写像 F について、点 (u, v) におけるヤコビアンは

$$(13-2 \text{ d}) \quad J_F(u, v) = \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ad - bc.$$

[例 13-1-1(2)] の写像 F について、点 (r, θ) におけるヤコビアンは

$$(13-2 \text{ e}) \quad J_F(r, \theta) = \det \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix} = r(\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = r.$$

● 13-3：ヤコビアン幾何学的な意味

座標軸に平行な辺からなる、 U に含まれる微小長方形 R とそれを F で写した像 $F(R)$ との面積比を求めよう。 R の頂点を

$$A_1(a, b), A_2(a + \Delta u, b), A_3(a, b + \Delta v), A_4(a + \Delta u, b + \Delta v)$$

とおく ($\Delta u, \Delta v$ は R の1辺の長さ) と、

$$(13-3 a) \quad R = \{ (a + s\Delta u, b + t\Delta v) \mid 0 \leq s, t \leq 1 \}$$

と表わせる。このとき、 R を F で写した像 $F(R)$ は

$$F(R) = \{ (\varphi(a + s\Delta u, b + t\Delta v), \psi(a + s\Delta u, b + t\Delta v)) \mid 0 \leq s, t \leq 1 \}$$

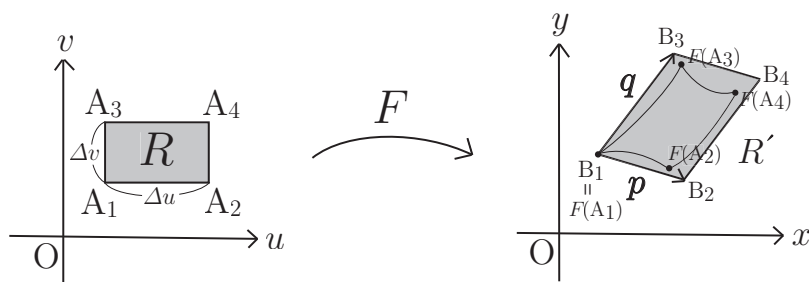
となる。ここで、 φ, ψ を (a, b) のまわりで第1次テイラー展開して、 $\frac{\partial \varphi}{\partial u}, \frac{\partial \varphi}{\partial v}, \frac{\partial \psi}{\partial u}, \frac{\partial \psi}{\partial v}$ が連続であることを用いると、 $F(R)$ は

$$R' = \{ F(A_1) + s\mathbf{p} + t\mathbf{q} \mid 0 \leq s, t \leq 1 \}$$

で近似されることがわかる。但し、

$$\mathbf{p} = \left(\Delta u \frac{\partial \varphi}{\partial u}(a, b), \Delta u \frac{\partial \psi}{\partial u}(a, b) \right), \quad \mathbf{q} = \left(\Delta v \frac{\partial \varphi}{\partial v}(a, b), \Delta v \frac{\partial \psi}{\partial v}(a, b) \right)$$

である。



\mathbf{p}, \mathbf{q} が平行でないときには、 R' は

$$(13-3 b) \quad \begin{aligned} B_1 &= F(A_1) = (\varphi(a, b), \psi(a, b)), & B_2 &= F(A_1) + \mathbf{p}, \\ B_3 &= F(A_1) + \mathbf{q}, & B_4 &= F(A_1) + \mathbf{p} + \mathbf{q} \end{aligned}$$

を頂点とする平行四辺形である。(12-3b) より、 R' の面積 $\mu(R')$ は

$$\mu(R') = \left| \Delta u \frac{\partial \varphi}{\partial u}(a, b) \cdot \Delta v \frac{\partial \psi}{\partial v}(a, b) - \Delta v \frac{\partial \varphi}{\partial v}(a, b) \cdot \Delta u \frac{\partial \psi}{\partial u}(a, b) \right| = |J_F(a, b)| \mu(R)$$

で与えられる。以上の考察から、 \mathbf{p}, \mathbf{q} が平行でないとき、つまり、 $J_F(a, b) \neq 0$ のとき、

$$(13-3 c) \quad (F(R) \text{ の面積}) \doteq |J_F(a, b)| \times (R \text{ の面積})$$

となることがわかった。

● 13-4：座標変換（変数変換）

S を \mathbb{R}^2 の部分集合とする。 $(a, b) \in S$ が S の内点であるとは、 $\varepsilon > 0$ を十分小さくとると、 (a, b) の ε -近傍 $U_\varepsilon(a, b)$ が S に含まれるときをいう。 S の内点全体からなる集合を S の内部という。 S から内部をとり除いた部分を S の境界と呼ぶ。

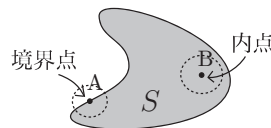
$F : S \rightarrow \mathbb{R}^2$ を \mathbb{R}^2 の部分集合 S から \mathbb{R}^2 への写像とする。 S の部分集合 E に対して $F(E)$ を

$$(13-4 a) \quad F(E) = \{ F(u, v) \mid (u, v) \in E \}$$

と定義し、 F による E の像という。

E, D を \mathbb{R}^2 の面積確定有界閉集合とする。 \mathbb{R}^2 の開集合 U 上で定義された C^1 -級写像 $F : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ が E から D への座標変換（あるいは、変数変換）を定めるとは、以下の2条件が満たされるときをいう。

- ① F は E の内部の上では D の内部への単射である。すなわち、 F は E の内点を D の内点に写し、 E の相異なる2つの内点を D の相異なる内点に写す。
- ② $F(E) = D$ である。すなわち、 D の任意の点 (x, y) に対して、 $F(u, v) = (x, y)$ となる E の点 (u, v) が存在する。



例 13-4-1 [例 13-1-1](2) の C^1 -級写像

$$(13-4 b) \quad F(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta) \quad ((r, \theta) \in \mathbb{R}^2)$$

は、 $E = \{ (r, \theta) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 \leq r \leq 2, 0 \leq \theta \leq 2\pi \}$ から $D = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4 \}$ への座標変換を定める。

一般に、(13-4 b) で与えられる C^1 -級写像 F は、 $\{ (r, \theta) \in \mathbb{R}^2 \mid r \geq 0, \theta \in \mathbb{R} \}$ に含まれる任意の面積確定有界閉集合 E を面積確定有界閉集合 $F(E)$ に写す。(13-4 b) の C^1 -級写像 F によって与えられる座標変換のことを極座標変換という。

● 13-5：重積分の変数変換公式

第11節で導いた変数変換公式(12-4c)と類似の公式が、より一般の C^1 -級写像 F に対して成り立つ。すなわち、

定理 13-5-1 (変数変換公式)

D を面積確定有界閉集合、 $f(x, y)$ を D 上で定義された連続関数とする。また、 $F : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ を \mathbb{R}^2 のある開集合 U 上で定義された C^1 -級写像であって、 U に含まれるある面積確定有界閉集合 E から D への座標変換であるとする。 E の任意の内点 (a, b) において $J_F(a, b) \neq 0$ であれば、次の公式が成り立つ：

$$(13-5 a) \quad \int_D f(x, y) dx dy = \int_E f(F(u, v)) |J_F(u, v)| du dv.$$

(証明の概略)

E を座標軸に平行な直線によって分割する。但し、 E と交わる小長方形領域 R_{ij} はどれも U に含まれるくらいに細かく分割しておく。すると、 D はこのような小長方形領域の像 $D_{ij} = F(R_{ij})$ により分割される。 E, D のこのような分割をそれぞれ、 $\Delta, F(\Delta)$ とおく。

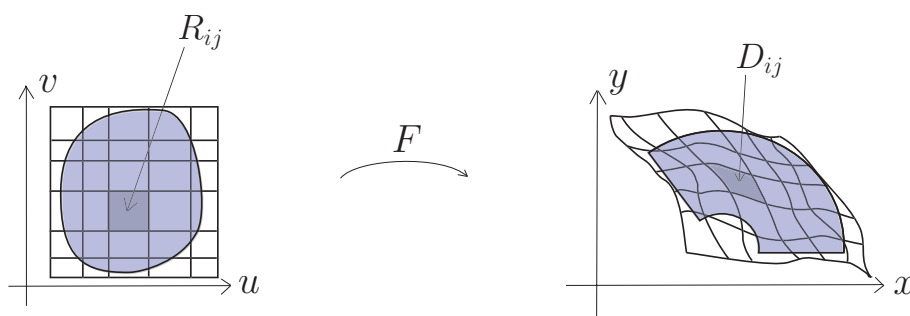
F は E の内点を D の内点に写して、 E の相異なる内点を D の相異なる内点に写している、 D_{ij} たちは境界以外で重なることはない。したがって、 D_{ij} の中から一点 $\xi_{ij} = (x_{ij}, y_{ij})$ を選んで、和

$$(13-5 \text{ b}) \quad S(f, F(\Delta)) = \sum_{i,j} f(x_{ij}, y_{ij}) \mu(D_{ij})$$

を作り、分割 Δ を細かくしていくと (分割 $F(\Delta)$ も細かくなるので)、和 (13-5 b) は

$$(13-5 \text{ c}) \quad \int_D f(x, y) dx dy$$

に収束する。



一方、 $(x_{ij}, y_{ij}) = F(u_{ij}, v_{ij})$ とおくと、(13-3 c) により、和 (13-5 b) は

$$(13-5 \text{ d}) \quad S(f \circ F, \Delta) = \sum_{i,j} f(F(u_{ij}, v_{ij})) |J_F(u_{ij}, v_{ij})| \mu(R_{ij})$$

によって近似され、分割 Δ を細かくすればするほど、近似の精度は高くなる。和 (13-5 d) は、 $|\Delta| \rightarrow 0$ とすると、

$$(13-5 \text{ e}) \quad \int_E f(F(u, v)) |J_F(u, v)| du dv$$

に収束するから、等式 (13-5 a) が得られた。 \square

● 13-6 : 極座標変換による重積分の計算

(13-4 b) によって定義される C^1 -級写像 F の任意の点 (r, θ) におけるヤコビアンは $J_F(r, \theta) = r$ であった。したがって、[定理 13-5-1] より次を得る：

面積確定有界閉集合 E が面積確定有界閉集合 D に極座標変換により写されるとき、 D 上で定義された連続関数 $f(x, y)$ に対して、

$$(13-6 \text{ a}) \quad \int_D f(x, y) dx dy = \int_E f(r \cos \theta, r \sin \theta) r dr d\theta.$$

例 13-6-1 $D = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \leq 4, y \geq 0 \}$

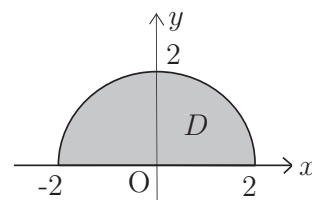
とすると、重積分 $\int_D x^2 y dx dy$ の値は、

$$E = \{ (r, \theta) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq r \leq 2, 0 \leq \theta \leq \pi \}$$

とおくと、極座標変換 $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ ($r \geq 0, \theta \in \mathbb{R}$)

によって、 E は D に写されることから、

$$\int_D x^2 y dx dy = \int_E (r \cos \theta)^2 \cdot r \sin \theta \cdot r dr d\theta = \int_0^2 r^4 \left\{ \int_0^\pi \cos^2 \theta \sin \theta d\theta \right\} dr = \cdots = \frac{64}{15}. \quad \square$$



数学を学ぶ（関数と微分積分の基礎 2）第 13 回・学習内容チェックシート

学籍番号 _____ 氏名 _____

Q1. 次の表を完成させなさい。ページ欄にはその言葉の説明が書かれているアブストラクトのページを書きなさい。

	ページ	意味
関数 $f(u, v)$ が C^1 -級であるとは？	p.	
C^1 -級写像 $F(u, v) = (\varphi(u, v), \psi(u, v))$ の点 (a, b) におけるヤコビアン $J_F(a, b)$ とは？	p.	

Q2. 次の に適当な言葉や数式を入れなさい。

- $F : U \rightarrow \mathbb{R}^2$ を \mathbb{R}^2 の開集合 U 上で定義された C^1 -級写像とする。 $J_F(a, b) \neq 0$ のとき、 (a, b) を頂点の 1 つとする U に含まれる微小長方形 R を F で写したものの面積 $\mu(F(R))$ は、

$$\mu(F(R)) \doteq \text{} \times \mu(R)$$

により近似的に求められる。

- 面積確定有界閉集合 E が面積確定有界閉集合 D に極座標変換により写されるとき、 D 上で定義された連続関数 $f(x, y)$ に対して、重積分の極座標変換公式

$$\int_D f(x, y) \, dx dy = \text{}$$

が成り立つ。

- 面積確定有界閉集合 D が $D = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \leq 1, ax + by \geq 0, cx + dy \geq 0 \}$ のような扇形をしているときには、上の変換公式を使って、 D 上で定義された連続関数 $f(x, y)$ の重積分 $\int_D f(x, y) \, dx dy$ を求めることができる。そのためには、極座標変換

$$F(r, \theta) = \text{}$$

の下で $F(E) = D$ となるような長方形領域 E を求めることができればよい。このような E を求めるには、まず、 D を (x, y) -座標平面上に描き、次に、 $x = \text{}$, $y = \text{}$ において、 (x, y) が D 内を自由に動くとき、 r と θ がどのような範囲を動くのかを調べればよい。

Q3. 第 13 回の授業で学んだ事柄について、わかりにくかったことや考えたことなどがあれば、書いてください。